



深圳飞特模型有限公司

SHENZHEN FEETECH RC MODEL CO.,LTD.

产品规格书 PRODUCT SPECIFICATION

客 户 (CUSTOMER) :
型 号 (MODEL) : HLS3925M-C001
名 称 (PRODUCT NAME): 12V 25KG. CM铝中壳铜齿铁芯马达360度磁编码双轴恒力TTL舵机
版 本 (EDITION) : A/0

在您下单采购本产品之前, 请阅读本规格书并在下列确认栏内签字回传。

Sign back before you place an order to purchase this product,
please read this specification and in the following admit column.

飞特确认/ FEETECH APPROVED

编写 EDIT	审核 CHECKED	确认 APPROVED
丘俊威	颜永杰	

客户确认/CUSTOMER APPROVED

审阅 REVIEW	审核 CHECKED	确认 APPROVED

地址: 广东省深圳市龙岗区横岗镇六约埔厦路60号2楼

ADD: Floor 2, No 60, PuXia Road, LiuYueHengGang Town, Long Gang District,
ShenZhen, 518173, China

电话/Tel: 0755-89335266 网址/Website: www.feetech.cn

	<p style="text-align: center;">深圳飞特模型有限公司 SHENZHEN FEETECH RC MODEL CO., LTD.</p>	<p style="text-align: center;">版本EDITION: A/0</p>
<p>型号/MODEL: HLS3925M</p>	<p style="text-align: center;">产品规格书 PRODUCT SPECIFICATION</p>	<p>日期/Date: 2024-04-24</p>

页 码 Page: 2/8

本规格书包含以下内容 CONTENT OF PRODUCT

内容 Content	页 码 Page	备注 Remark
1. 使用环境条件	页 码 Page: 3/8	
2. 测试环境	页 码 Page: 3/8	
3. 安全特性与认证	页 码 Page: 3/8	
4. 外观检查	页 码 Page: 3/8	
5. 电气特性	页 码 Page: 3/8	
6. 机械特性	页 码 Page: 4/8	
7-1. 控制特性	页 码 Page: 4/8	
7-2. 控制特性	页 码 Page: 5/8	
8. 可靠性测试	页 码 Page: 6/8	
9. 外观尺寸	页 码 Page: 6/8	
10. 配件	页 码 Page: 7/8	
11. 运动特性图	页 码 Page: 7/8	
12. 接口定义	页 码 Page: 8/8	
13. 包装出货简图	页 码 Page: 8/8	

Revise Record变更记录表

序号 No.	变更内容Content Of Change	版本Edition	变更日期Date	备注Remark
1	初次发行	A/0	20240424	

	深圳飞特模型有限公司 SHENZHEN FEETECH RC MODEL CO., LTD.		版本EDITION: A/0	
型号/MODEL: HLS3925M	产品规格书 PRODUCT SPECIFICATION		日期/Date: 2024-04-24	
页 码 Page: 3/8				
1. 使用环境条件 Apply Environmental Condition:				
No.	项目 (Item)		规格 (Specification)	
1-1	保存温度Storage Temperature Range		-30℃~80℃	
1-2	运行温度Operating Temperature Range		-20℃~60℃	
2. 测试环境 Standard Test Environment:				
No.	项目 (Item)		规格 (Specification)	
2-1	温度 Temperature Range		25℃ ±5℃	
2-2	湿度 Humidity Range		65%±10%	
3. 安全特性与认证 Secure Performance and Certificate				
No.	项目/Item	认证Certificate	备注 (remarks)	
3-1	ASTM F963	No	美国玩具检测标准	
3-2	EN71	No	欧盟市场玩具类产品的规范标准	
3-3	FCC	No	对电子、电器中的电磁干扰，管理和控制无线电频率范围，保护电信网络、电器产品的正常工作。	
3-4	EMC	Yes	对任何的物质而言，不给予其无法容许的电磁干扰波，且在电磁环境中还需能具有满足其功能的机器，装置或系统的能力。	
3-5	ROHS	Yes	电子，电器设备中对人体有害物质的含量。	
3-6	REACH	NO	欧盟法规《化学品的注册、评估、授权和限制》	
4. 外观检查 Appearance Inspection:				
No.	项目 (Item)		规格 (Specification)	
4-1	外观尺寸OutlineDrawing		尺寸见附件(第12项) See the appendix	
4-2	外观Appearance		无损坏，不允许影响功能 No damage and mustn't affect functions.	
5. 电气特性 Electrical Specification				
No.	项目 (Item)	规格 (Specification)	规格 (Specification)	规格 (Specification)
5-1	典型工作电压 Operating Voltage	12V		
5-2	空载速度 No Load Speed±10%	0.182sec/60° (55RPM)		
5-3	空载电流 Running Current (no load)	170mA		
5-4	堵转扭力 Stall Torque (at locked)	25kg. cm		
		347.79oz. in		
5-5	堵转电流±10% Stall Current (at locked)	2.7A		
5-6	静态电流 ±10% Idle Current (at stopped)	32mA		
5-7	工作电压 Input Voltage	9V-12.6V		

5-8	额定负载 Rated Torque	4.8kg. cm		
5-9	额定电流 Rated Current	650mA		
5-10	电机内阻 Terminal resistance	2.39Ω		
5-11	Kt常数	9kg. cm/A		

	深圳飞特模型有限公司 SHENZHEN FEETECH RC MODEL CO., LTD.	版本EDITION: A/0
型号/MODEL: HLS3925M	产品规格书 PRODUCT SPECIFICATION	日期/Date: 2024-04-24

页 码 Page: 4/8

6 机械规格 Mechanical Specification:

No.	项目 (Item)	规格 (Specification)	备注 (remarks)				
6-1	外观尺寸 Size	40.2X20.2X40mm	见图纸See drawings				
6-2	机构极限角度 Limit Angle	No limit					
6-3	外壳材质 Case material	Aluminium					
6-4	齿轮材质 Gear material	铜 Copper					
6-5	轴承类型 Bearing type	滚珠轴承 Ball bearings					
6-6	角度传感器 Angle Sansor	类型Type 12Bits Magnetic Coding					
6-7	连接器和电缆 Connector and Cable	类型 Type	PH2. 0-3P				
		Material材质	PP				
		线长度 Length	15CM				
		引脚定义 Pin Definition	<table border="1"> <tr> <td>1</td> <td>GND</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>Vcc</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Signal/TL</td> </tr> </table>	1	GND	2	Vcc
1	GND						
2	Vcc						
3	Signal/TL						
							
6-8	重量The Weight	61.7 ± 1g					
6-9	出力轴 Horn Type	25T/OD5.9mm					
6-10	减速比Gear Ratio	1/275					
6-11	齿轮虚位Back Lash	≤ 0.5°					
6-12	摇臂虚位 The rocker phantom	0°					
6-13	出力轴螺丝 The rocker screw	M3X6					
6-14	马达 Motor	Core Motor	铁芯电机				

7-1 控制特性Control Specification:

No.	项目 (Item)	规格 (Specification)	备注 (remarks)
7-1	控制信号 Command Signal	Digital Packet	
7-2	协议类型 Protocol Type	Half Duplex Asynchronous Serial Communication	8bit, 1stop, No Parity
7-3	ID范围 ID range	0-253	Customizable
7-4	通讯波特率 Communication Baud Rate	38400bps ~ 1 Mbps	Customizable (出厂默认1Mbps)
7-5	控制算法 Control Algorithm	PID	Customizable (支持修改)
7-6	中位 Neutral Position	180° (2047)	
7-7	旋转角度 Running degree	360° (when 0~4095)	
7-8	电子分辨率 Resolution [deg/pulse]	0.088° (360° /4095)	
7-9	旋转方向 Rotating Direction	Clockwise(0→4095)	Customizable
7-10	反馈 Feedback	Load (负载), Position (位置), Speed (工作速度), Input Voltage (输入电压), Current (工作电流), Temperature (工作温度), Current (工作电流)	

	深圳飞特模型有限公司 SHENZHEN FEETECH RC MODEL CO., LTD.		版本EDITION: A/0
型号/MODEL: HLS3925M	产品规格书 PRODUCT SPECIFICATION		日期/Date: 2024-04-24
页 码 Page: 5/8			
7-2. 控制特性Control Specification:			
No.	项目 (Item)	规格 (Specification)	备注 (remarks)
7-11	电子保护 Electronic Protection	过载 Over Load	堵转大于堵转的80%并持续2S后进入保护, 重新发位置指令, 会清除过载保护标志, 可自定义设定堵转的百分比和持续时间 (53号地址Km=1)
		过压 Over Voltage	大于16V或者小于8V进入保护, 电压恢复正常范围后, 自动解除保护, 可自定义设定电压值范围
		过热 Over Hot	大于80℃关闭扭矩输出
7-12	运行模式 Operating Modes	模式0: 角度伺服模式	默认此模式, 0-360度绝对位置可控
		模式1: 电机恒速模式	电机恒速模式, 随负载增加, 速度维持不减速。
		模式2: 电机恒流模式	电机恒流模式, 随负载增加, 电流维持不减
7-13	多圈模式 Multi-Loop Mode	最高精度下可以正负7圈绝对位置控制, 但掉电圈数不保存	扩大分辨率, 圈数可翻倍
7-14	恒力输出 Constant force output	设定输出扭矩值, 舵机可保持该扭矩	44号地址输入相对应的目标扭矩值, 舵机可保持该扭矩



深圳飞特模型有限公司
SHENZHEN FEETECH RC MODEL CO., LTD.

版本EDITION:
A/0

型号/MODEL:
HLS3925M

产品规格书
PRODUCT SPECIFICATION

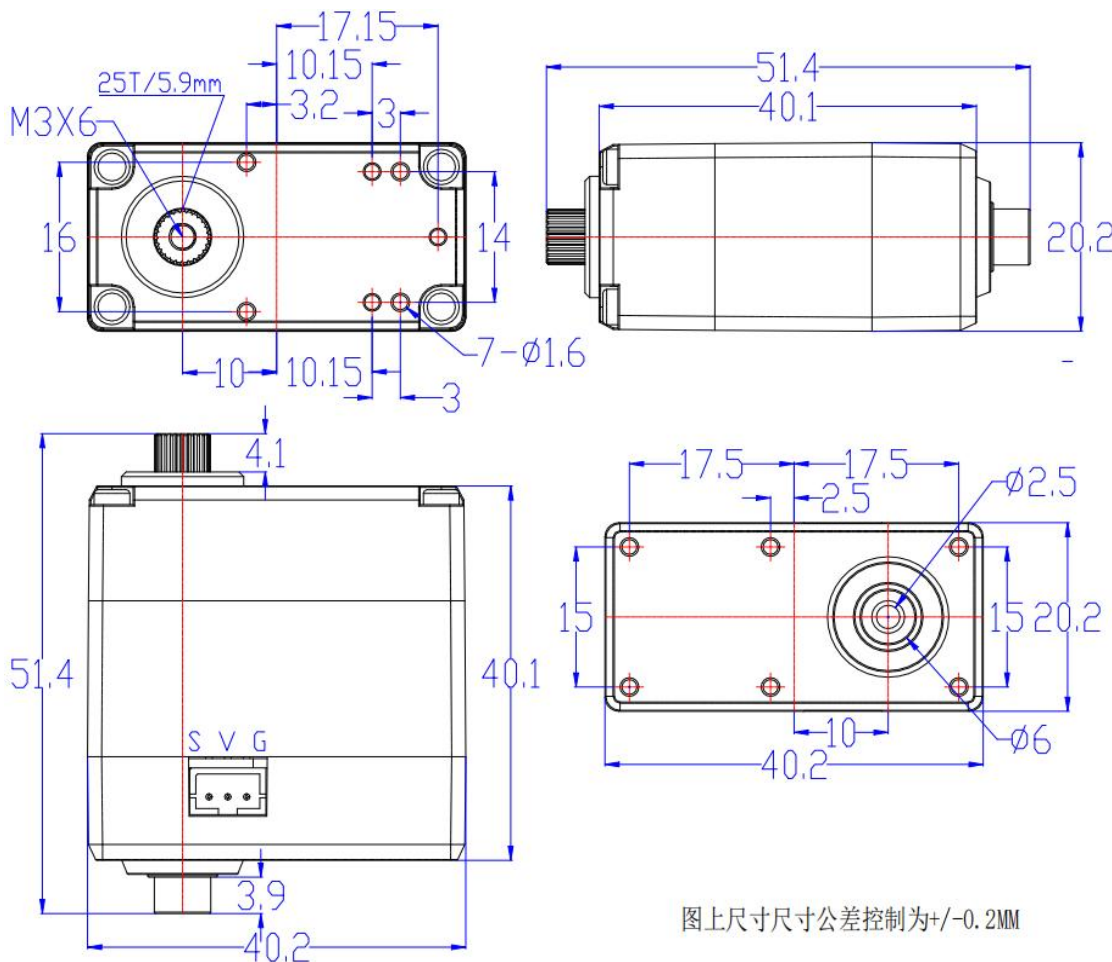
日期/Date:
2024-04-24

页 码 Page: 6/8

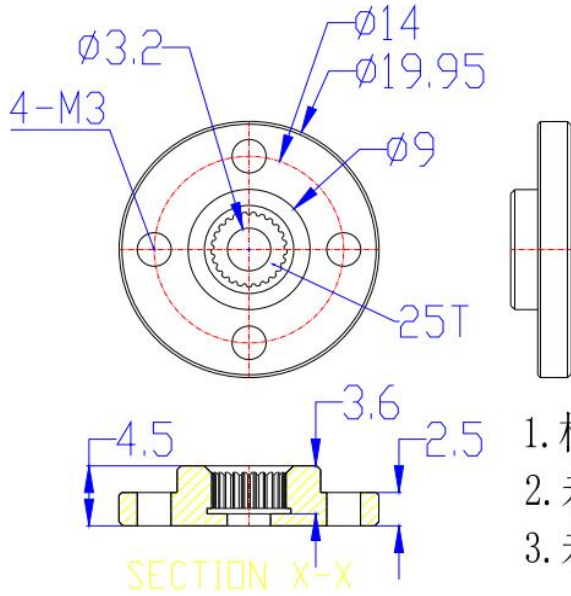
8 可靠性测试 Reliability Testing

No.	项目 (Item)	规格 (Specification)	备注 (remarks)
8-1	负载寿命测试Life test	>100000次	正转60度0.25S, 停0.5S, 反转60度0.25S, 停0.5S为一次, 持续循环工作, 负载4KG, COM/30RPM, 测试工作电压12V。
8-2	马达噪音The motor noises	45±5dB	环境噪音40-45 dB 距离噪音仪30cm处测试
8-3	舵机噪音Steering gear noises	65±5dB	环境噪音40-45 dB 距离噪音仪30cm处测试/测试电压12V-1/3空载转速
8-4	防水性能Waterproof performance	No	

9 外观尺寸 Outside Dimension(单位Unit: mm)



10 配件 Accessories



1. 材料: 6061T6本色氧化.
2. 未标尺寸公差尺寸控制 ± 0.03 .
3. 未标倒角尺寸为0.3mm.

11. 12V运动特性图 Performance

